

РЕФЕРАТ

ПРОГРАММНЫЕ СРЕДСТВА ПОСТРОЕНИЯ МАРШРУТА ДВИЖЕНИЯ КОЛЕСНОГО РОБОТА ВНУТРИ ПОМЕЩЕНИЯ НА ОСНОВЕ ПЛАНА: дипломная работа /Н. П. Амусин. – Гомель: ГГТУ им. П.О. Сухого, 2019. – Дипломная работа: 122 страницы, 34 рисунка, 13 таблиц, 15 источников, 6 приложений.

Ключевые слова: построение маршрута, поиск на изображении, бинаризация, бинарная карта, программное обеспечение.

Объектом разработки является построение маршрута внутри помещения на основе изображения плана и графическое отображение результата на этом плане.

Целью работы является создание программного средства для построения маршрута движения колесного робота внутри помещения на основе изображения плана и вывод результата построения.

В процессе работы разработано приложение, решающее задачу построения маршрута движения на основании растрового изображения плана.

Студент-дипломник подтверждает, что дипломная работа выполнена самостоятельно, приведенный в дипломной работе материал объективно отражает состояние разрабатываемого объекта, пояснительная записка проверена в системе «Антиплагиат» <https://www.antiplagiat.ru/>. Процент оригинальности составляет 71,56 процента. Все заимствованные из литературных и других источников, теоретические и методологические положения и концепции сопровождаются ссылками на источники, указанные в «Списке использованных источников».